



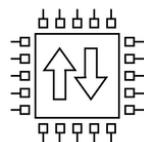
# SKY BIDI WIFI



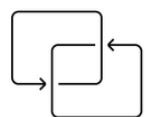
Control por  
Asistentes virtuales



Tecnología  
WI-FI



Final de carrera  
electrónico



Protocolo  
bidireccional



Control  
vía radio

SKY BIDI WIFI Ø35mm | SKY BIDI WIFI Ø45mm

# SKY BIDI WIFI

*La verdadera ventaja radica en su conectividad WiFi, facilitando la integración con asistentes de inteligencia artificial como Siri, Alexa o Google Home, así como la gestión a través de la aplicación Eurotronic en teléfonos móviles. Experimenta el control avanzado y la comodidad de la automatización inteligente con SKY BIDI WIFI.*

## REFERENCIAS



**SKY BIDI WIFI Ø35mm**



**SKY BIDI WIFI Ø45mm**

**Ø35 mm**

6/28	WI.235.006
10/17	WI.235.010

**Ø45 mm**

20/15	WI.245.020
30/15	WI.245.030
50/12	WI.245.050

Final de carrera electrónico configurable desde el emisor.

Cabeza con orificio central de 12mm para montaje en cajón monoblock.

Para eje de 40Ø, 43Ø, 50Ø, 56Ø, 60Ø, 70Ø y 78Ømm.

Receptor de radio bidireccional.

Control vía WIFI a través de la APP de EUROTRONIC, Alexa, Siri, Google etc.

## COMPATIBLE CON



-"Alexa"



-"OK Google"

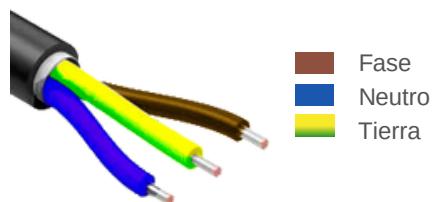


-"Siri"

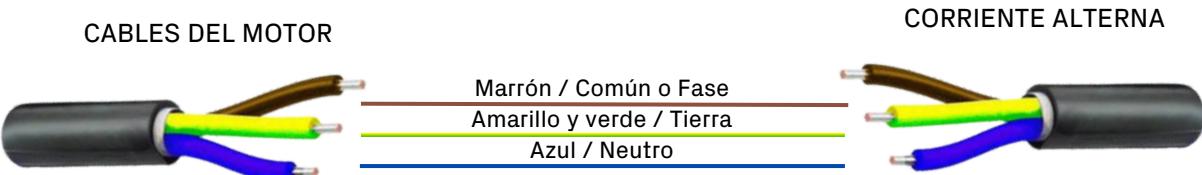
## CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS

Modelo	Par nominal	Velocidad	Alimentación	Potencia nominal	Amperaje	Tiempo de trabajo	NºMax rotaciones	Grado de protección	Medida largo	Peso Max.
6/28	6 Nm	28 rpm	230v 50hz	144 W	0.63 A	4 min	$\infty$	IP 44	595 mm	10 Kg
10/17	10 Nm	17 rpm	230v 50hz	144 W	0.63 A	4 min	$\infty$	IP 44	585 mm	17 Kg
20/15	20 Nm	15 rpm	230v 50 hz	161 W	0.63 A	4 min	$\infty$	IP 44	585 mm	32 Kg
30/15	30 Nm	15 rpm	230v 50hz	191 W	0.64 A	4 min	$\infty$	IP 44	602 mm	50 Kg
50/12	50 Nm	12 rpm	230v 50hz	228 W	0.89 A	4 min	$\infty$	IP 44	652 mm	80 Kg

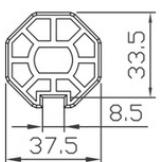
## CONECTORES DEL MOTOR



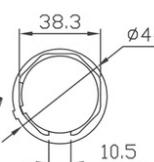
## ESQUEMA ELÉCTRICO



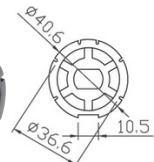
## ACCESORIOS PARA DIÁMETRO 35MM:


**Polea 40 octagonal**


61.005.001


**Corona 40 octagonal**


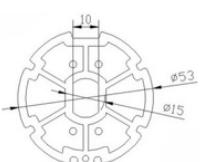
61.005.101


**Polea 43**


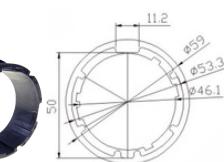
61.005.002


**Corona 43**

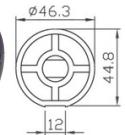
61.005.102


**Polea 56**


61.005.003


**Corona 56**


61.005.103


**Polea 50 redondo**


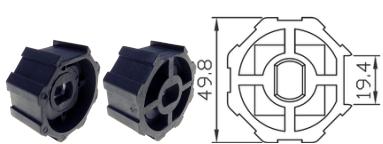
61.005.009

## SOPORTES DE MONTAJE:

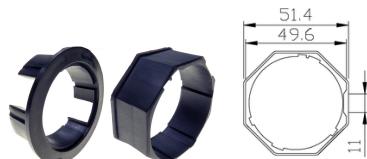

**SOPORTE CAJÓN PARA MOTORES DE  
35MM**

60.004.106

## ACCESORIOS PARA DIÁMETRO 45MM:



**Polea 50 octogonal** | 61.005.010



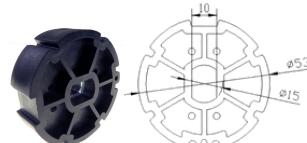
**Corona 50 octogonal** | 61.005.110



**Polea 54 octogonal DEPRAT** | 61.005.099



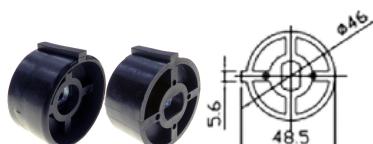
**Corona 54 octogonal DEPRAT** | 61.005.098



**Polea 56** | 61.005.003



**Corona 56** | 61.005.103



**polea 58 reforzado** | 61.005.008



**Corona 58 reforzado** | 61.005.108



**Polea 60 redondo** | 61.005.012



**polea 60 octogonal reforzado** | 40.005.011



**Corona 60 octogonal** | 61.005.111



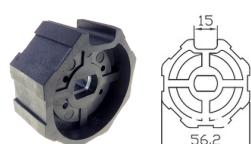
**Corona 60 octogonal reforzado** | 40.005.111



**Corona 60 rizado** | 61.005.104



**Corona 60 redondo** | 61.005.112



**Polea 60 octogonal** | 61.005.011



**Polea 60 rizado** | 61.005.004



**Polea 70 ojiva descentrada** | 61.005.005



**Corona 70 ojiva descentrada** | 61.005.105

## ACCESORIOS PARA DIÁMETRO 45MM:



**Polea 70 ojiva BAT** | 61.005.029



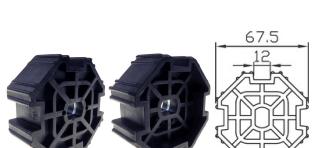
**Corona 70 ojiva BAT** | 61.005.129



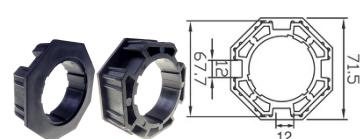
**Polea 70 ojiva centrada** | 61.005.014



**Corona 70 ojiva centrada** | 61.005.114



**Polea 70 octogonal** | 61.005.006



**Corona 70 octogonal** | 61.005.106



**Polea 78 Ojiva** | 61.005.007



**Corona 78 Ojiva** | 61.005.107

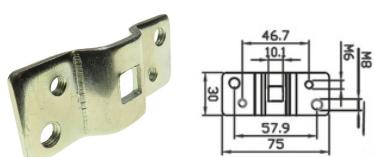


**Polea 80 ojiva BAT** | 61.005.030



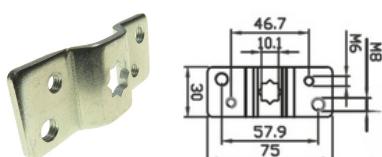
**Corona 80 ojiva BAT** | 61.005.130

## SOPORTES DE MONTAJE:



**SOPORTE DE OBRA 45MM 2 AG.**

60.004.006



**SOPORTE DE OBRA 45MM ESTRELLA**

60.004.005



**SOPORTE CAJÓN PARA 55/59MM**

60.004.059



**SOPORTE METALICO 45 BD + BDP + WI**

60.004.109



**SOPORTE CAJÓN CHAPA METALICO TIPO SKY BIDI**

60.004.110

**COMPATIBLE CON:****KUMO WAVE**

BD.100.001

**MANDO KIK1**

BD.003.101

**MANDO KIK15**

BD.003.115

**KIKWALL**

90.003.101

**KIKWALLL15**

90.003.115

**VELETA NOX SOLAR**

BD.002.124

**KIK SUN**

BD.003.115SUN

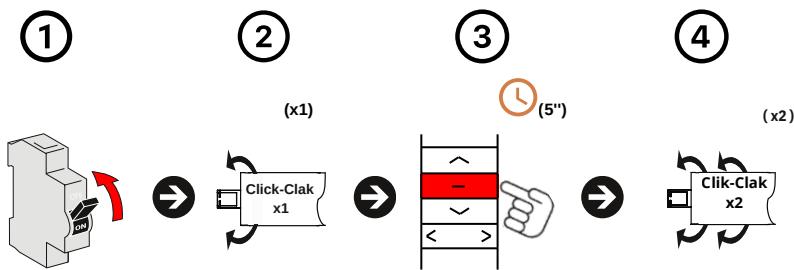
**KIK MOVE**

BD.001.125

## INSTRUCCIONES:

### 1. ENLAZAR PRIMER EMISOR

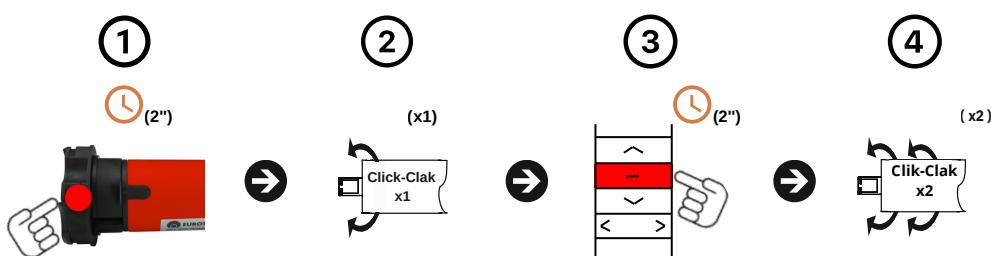
Desde el emisor:



Procedimiento:

1. Dar corriente.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1).
3. Pulse **(STOP)** en el mando a distancia a grabar durante cinco segundos (5").
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1).

Desde el botón del motor:

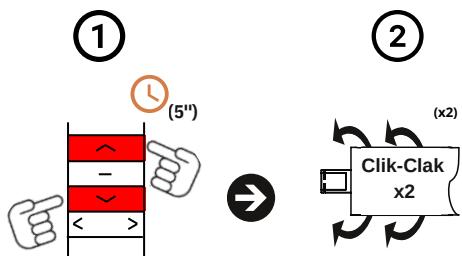


Procedimiento:

1. Pulse el botón **(PROG)** en la cabeza del motor durante dos segundos (2").
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1).
3. Pulse **(STOP)** en el emisor a grabar durante dos segundos (2").
4. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

## 2. CAMBIO DE DIRECCIÓN

**Desde el emisor:**

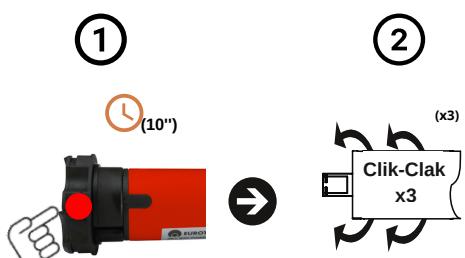


**Procedimiento:** 

---

- Pulse en el mando el botón de **(SUBIR)** + **(BAJAR)** a la vez durante cinco segundos (5").
- El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2).

**Desde el botón del motor:**



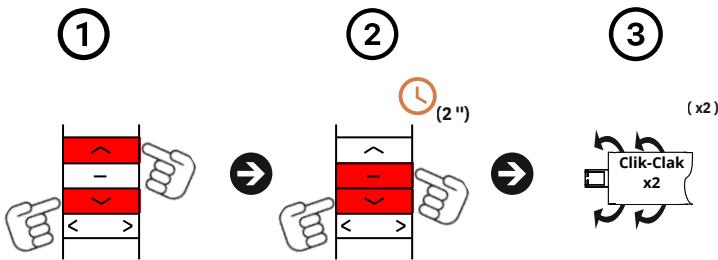
**Procedimiento:** 

---

- Pulse el botón **(PROG)** de la cabeza del motor durante seis segundos (6").
- El motor hará tres "CLICK-CLACK" (x3).

**Asegúrese de que la dirección de rotación es la correcta antes de continuar con la programación.**

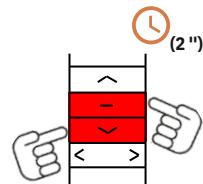
### 3. PROGRAMAR FINAL DE CARRERA DE BAJADA



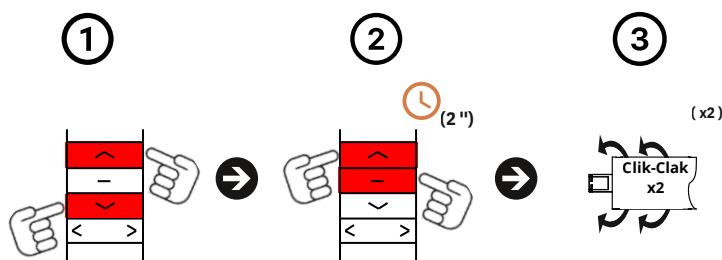
#### Procedimiento:

1. Posicionaremos el motor en la ubicación deseada utilizando el botón de **(SUBIR)** o **(BAJAR)** del emisor.  
(si se mantiene el botón de subir o bajar presionado durante 2 segundos el movimiento será automático)
2. Mantendremos pulsado el botón de **(BAJADA + STOP)** durante dos segundos (2") para confirmar.
3. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

Para modificar el final de carrera de bajada pulse **(BAJADA + STOP)** durante 2 segundos e inicie el procedimiento de nuevo.



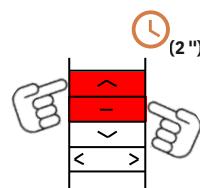
### 4. PROGRAMAR FINAL DE CARRERA DE SUBIDA



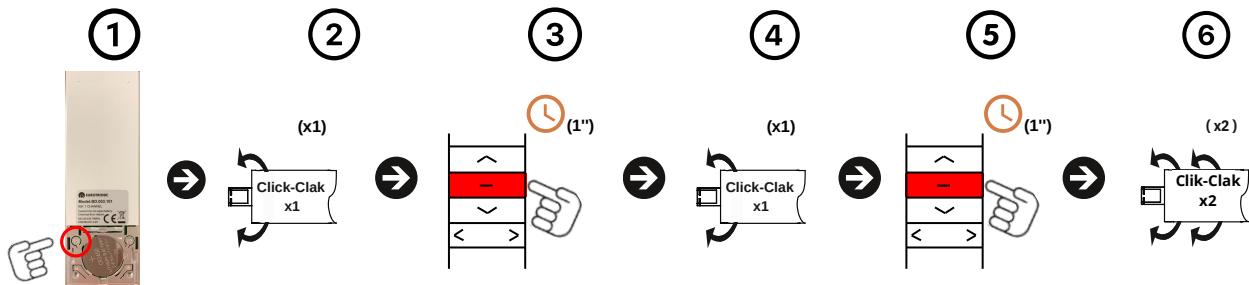
#### Procedimiento:

1. Posicionaremos el motor en la ubicación deseada utilizando el botón de **subida** o **bajada** del emisor.  
(si se mantiene el botón de subir o bajar presionado durante 2 segundos el movimiento será automático)
2. Mantendremos pulsado el botón de **(SUBIDA + STOP)** durante dos segundos (2") para confirmar.
3. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

Para modificar el final de carrera de subida pulse **(SUBIDA + STOP)** durante 2 segundos e inicie el procedimiento de nuevo.



## 5. AÑADIR/ BORRAR POSICIÓN FAVORITA

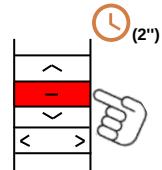


### Procedimiento:

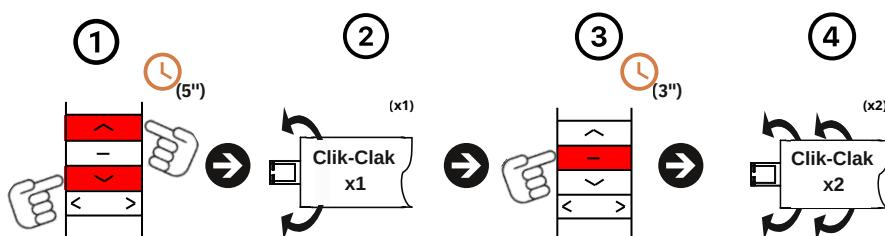
Posicionaremos el motor en la posición favorita deseada utilizando el botón de subida o bajada del emisor.

1. Pulsaremos el botón (P2) ubicado detrás del emisor.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. Pulsaremos el botón central (STOP).
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. Pulsaremos por segunda vez el botón central (STOP) para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

**Para buscar la posición favorita, pulse el botón (STOP) durante dos segundos.**



## 5. ACTIVAR / DESACTIVAR MOVIMIENTO POR IMPULSOS



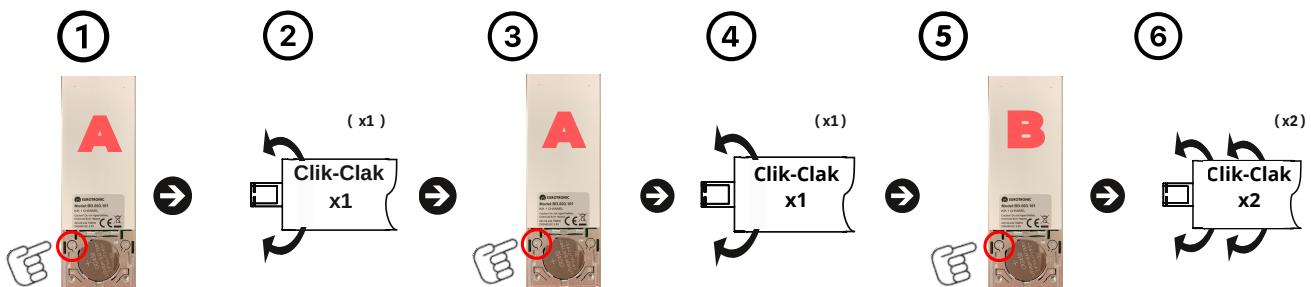
### Procedimiento:

1. Pulse a la vez los botones de (SUBIDA + BAJADA) del emisor durante cinco segundos (5").
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. Pulse el botón (STOP) una vez (x1) para confirmar.

- Si el motor hace "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1) estará en modo impulsos.
- Si el motor hace (x2) CLICK-CLACK y tres pitidos (x3) estará en modo continuo.

## 7. ENLAZAR / ELIMINAR UN EMISOR ADICIONAL

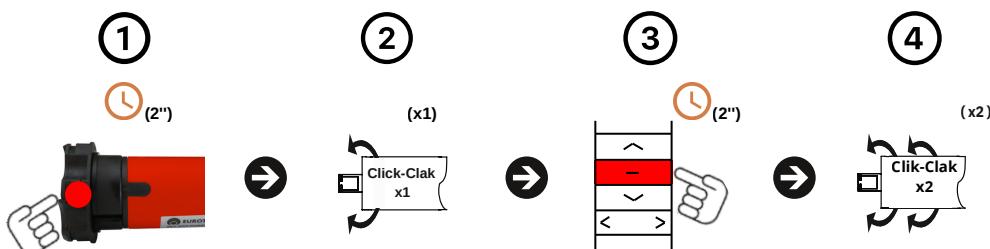
### Desde el emisor:



### Procedimiento:

1. Pulse el botón (P2) ubicado detrás del emisor ya enlazado (A).
2. El motor hará un **CLICK-CLACK** (x1) y un pitido (x1).
3. Volveremos a pulsar el botón (P2) del mismo emisor (A).
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. A continuación, pulse el botón (P2) del nuevo emisor (B) para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

### Desde el botón del motor:

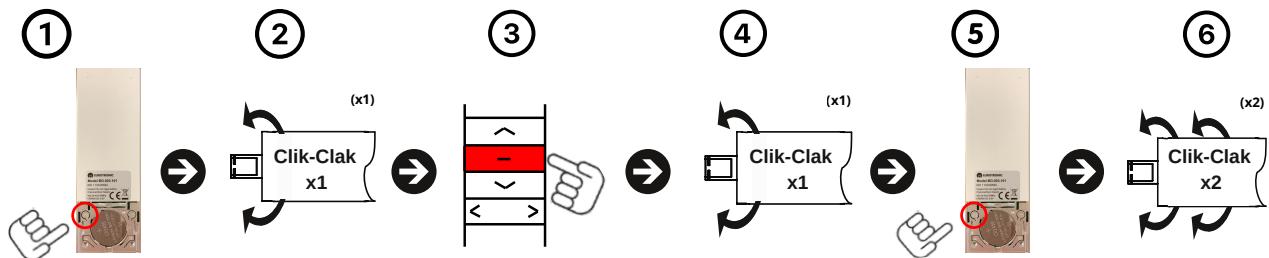


### Procedimiento:

1. Pulse el botón (PROG) en la cabeza del motor durante dos segundos (2").
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1).
3. Pulse (STOP) en el emisor a grabar durante dos segundos (2").
4. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

Puede usar cualquiera de los dos procesos para eliminar un emisor enlazado

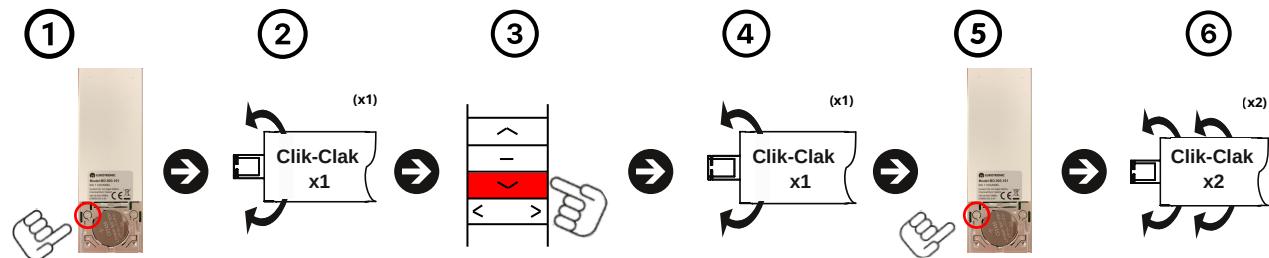
## 8. ELIMINAR TODOS LOS EMISORES



### Procedimiento:

1. Pulse el botón (P2), de un emisor ya grabado, ubicado en la parte trasera.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. A continuación pulsaremos el botón central (STOP).
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. Volveremos a pulsar el botón de (P2) para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

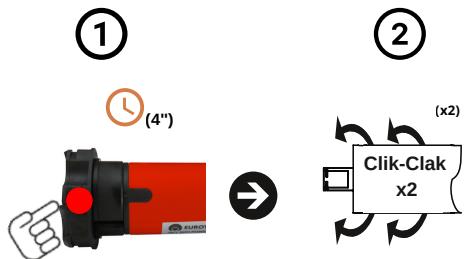
## 9. ELIMINAR TODOS LOS FINALES DE CARRERA



### Procedimiento:

1. Pulse el botón (P2), de un emisor ya grabado, ubicado en la parte trasera.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. A continuación pulsaremos el botón (BAJAR).
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. Volveremos a pulsar el botón de (P2) para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

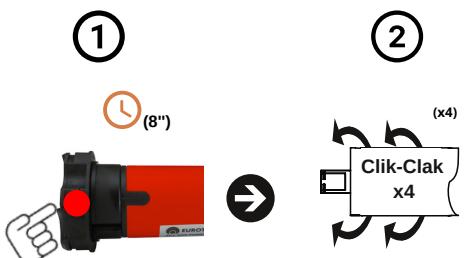
## 10. BLOQUEO DE RADIO



### Procedimiento:

1. Pulse el botón **(PROG.)** de la cabeza del motor durante cuatro segundos (4"').
2. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2).

## 11. RESETEO A MODO FÁBRICA



### Procedimiento:

1. Pulse el botón **(PROG)** de la cabeza del motor durante ocho segundos (8"').
2. El motor hará cuatro "CLICK-CLACK" (x4).

## INSTRUCCIONES PARA VINCULAR EL MOTOR CON EUROTROONIC APP

### 1. DESCARGUE E INSTALE EUROTROONIC APP EN SU DISPOSITIVO

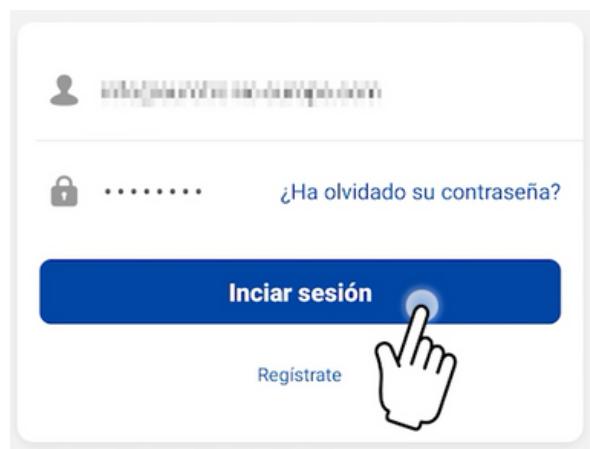
iOS



Android 



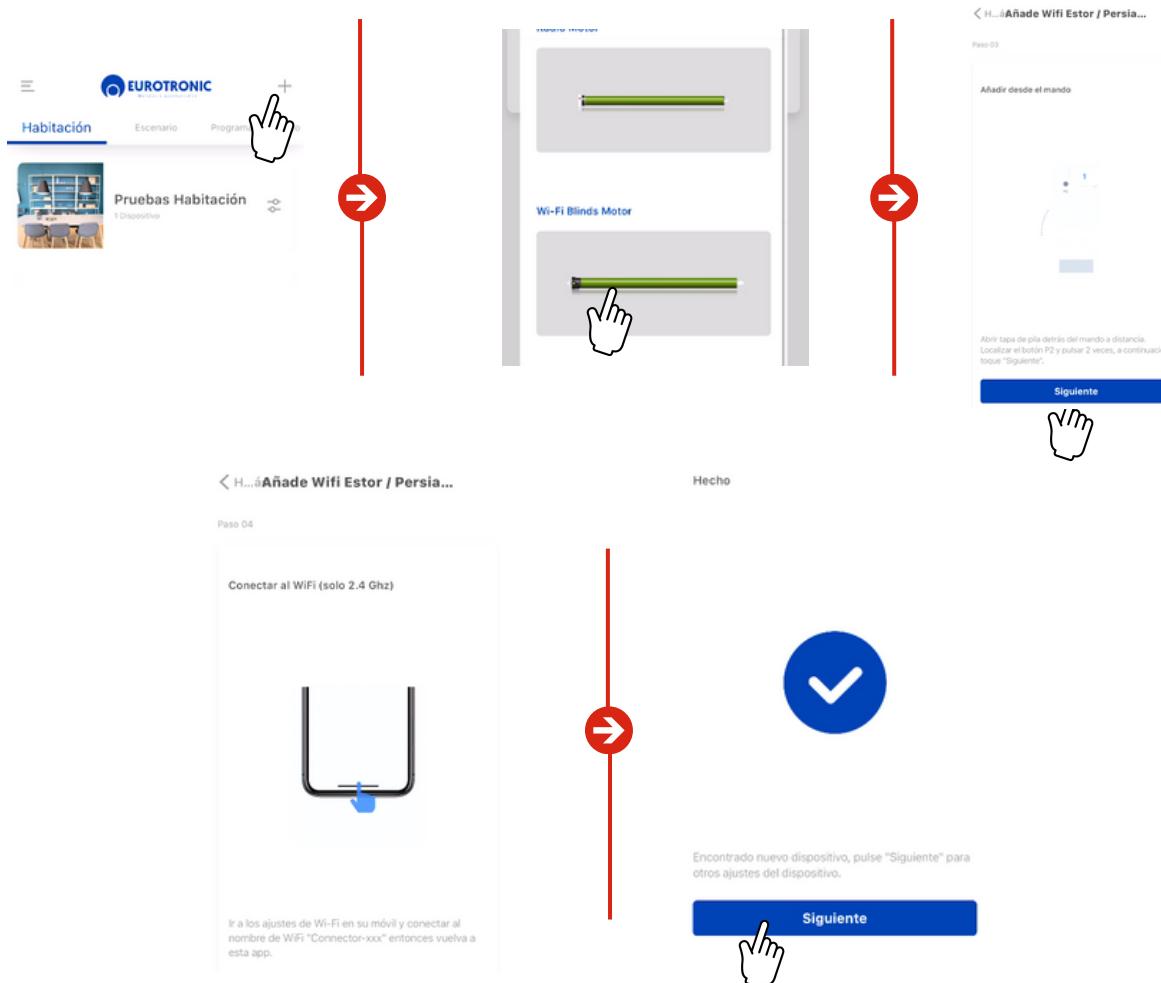
### 2. REGÍSTRESE E INGRESE A LA PLATAFORMA



#### Procedimiento:

1. Si aún no tienes una cuenta en la APP EUROTROONIC, regístrate en la plataforma para acceder al servicio.
2. Introduce el correo electrónico que usarás para iniciar sesión en la APP EUROTROONIC.
3. Elige una contraseña e introduce la en la casilla correspondiente. Luego, vuelve a introducirla en la casilla de confirmación y pulsa "Aceptar".
4. Una vez creada tu cuenta, recibirás un correo electrónico de confirmación en tu bandeja de entrada. A partir de ese momento, podrás iniciar sesión en la APP EUROTROONIC.
5. Inicia sesión para comenzar a disfrutar del servicio.

### 3. VINCULAR EL MOTOR WIFI CON LA EUROTTRONIC APP



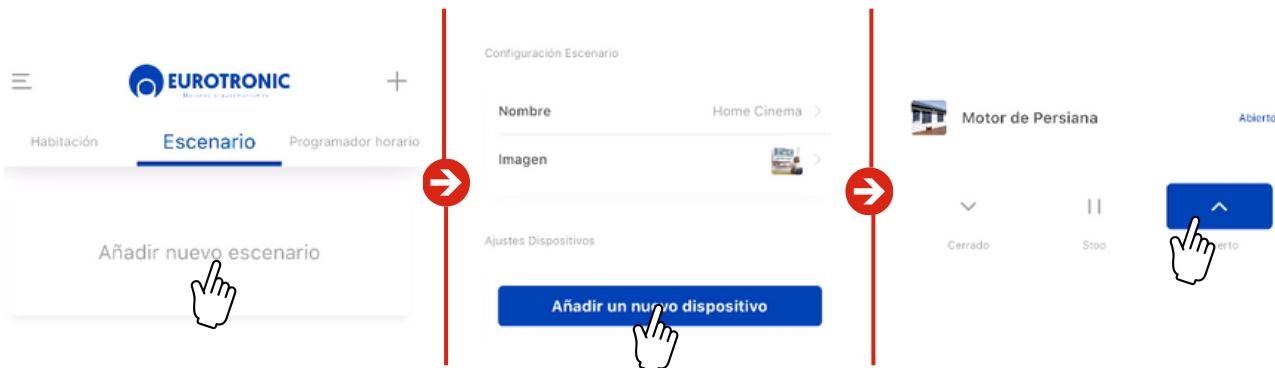
#### Procedimiento:

1. Pulsa el botón "+" en la esquina superior derecha de la pantalla.
2. En la lista de dispositivos, selecciona Motor WIFI.
3. Pulsa el botón P2 del mando a distancia dos veces.
4. Busca la red WiFi que comienza con Connector- seguida de más caracteres, conéctate a ella y luego regresa a la aplicación.
5. Pulsa el botón OK en la aplicación, ¡y listo!

Después de la configuración inicial, podrás personalizar el motor:

- Cambiar el nombre del dispositivo.
- Asignar una imagen.
- Asignarlo a una estancia para integrarlo en una habitación específica (opcional).

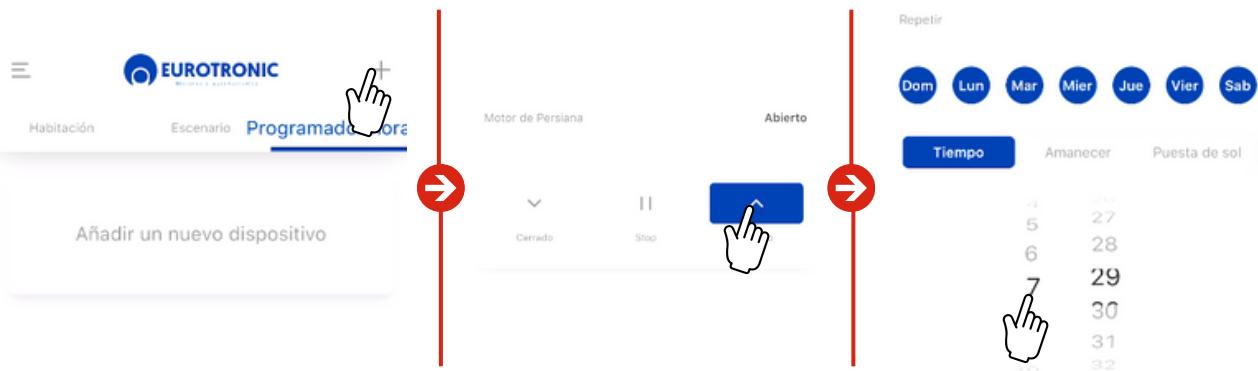
## 5. CREAR UNA ESCENA



### Procedimiento:

1. Dirígete a la pestaña "Escenario" en la aplicación.
2. Pulsa el botón "+" o selecciona "Añadir nuevo escenario".
3. Se creará un nuevo escenario, al cual podrás personalizar:
  - Nombre del escenario.
  - Fotografía asociada al escenario (opcional).
4. Añadir motores: Agrega los motores que deseas que actúen en este escenario. Deberás añadirlos uno por uno.
5. Para cada motor, configura la acción que debe realizar (por ejemplo, que suban, bajen, etc.).
6. Una vez configurado el escenario con todos los motores y acciones deseadas, pulsa "Finalizar".

## 5. CREAR UNA PROGRAMACIÓN HORARIA



### Procedimiento:

1. Dirígete a la pestaña "Programador Horario" en la aplicación.
2. Pulsa el botón "+" o selecciona "Nueva Programación".
3. La aplicación te preguntará si deseas que la programación actúe sobre un motor concreto o sobre una escena ya creada:

#### Si seleccionas un motor:

- Podrás elegir la acción que debe realizar el motor (subir o bajar).
- Configura el horario para que se ejecute la acción.
- También podrás establecer repeticiones para que se ejecute a la misma hora en los días seleccionados.

#### Si seleccionas un escenario:

- Solo podrás configurar el horario y las repeticiones.

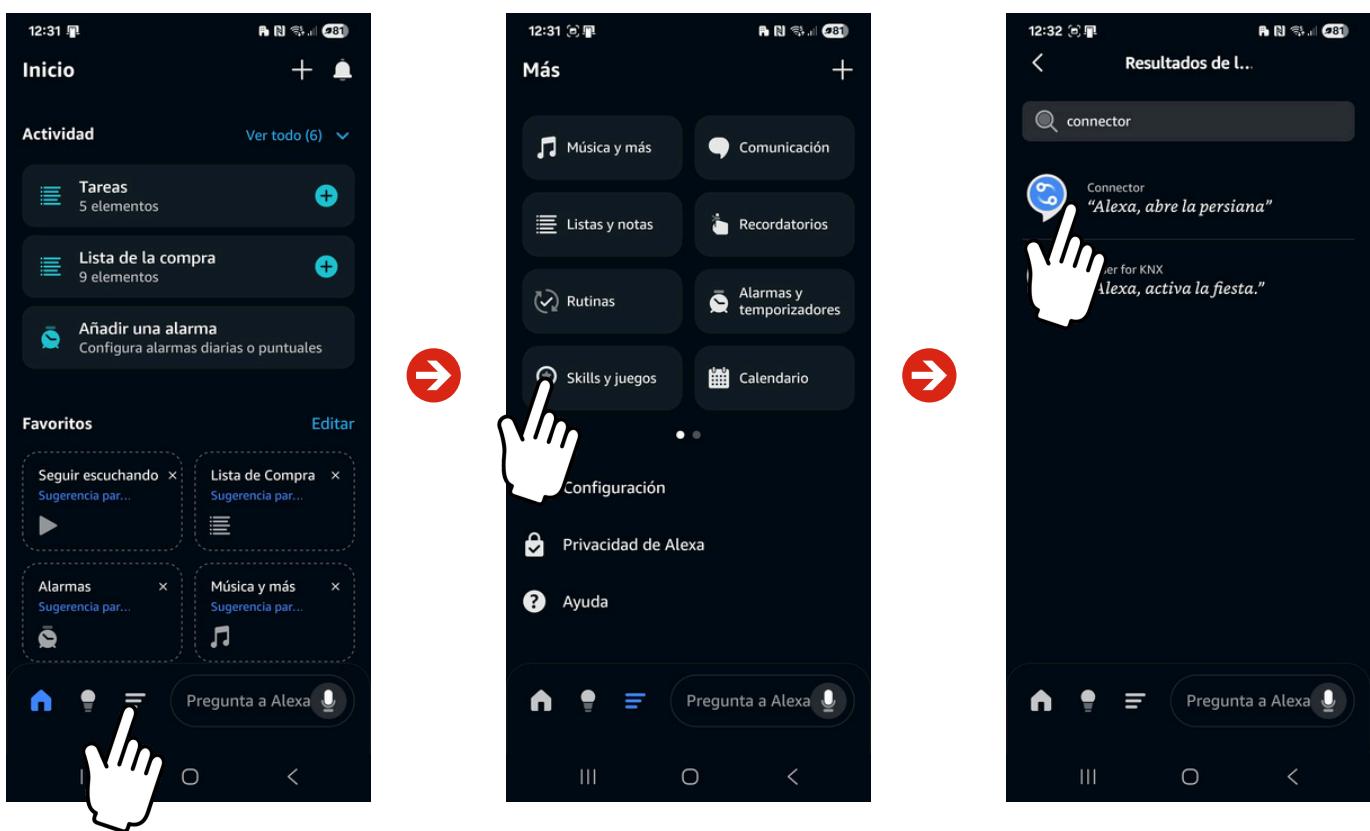
## CONECTA EUROTROONIC APP CON ALEXA

### Requisitos previos:

1. El Echo Dot y Kumo están conectados a la misma red Wi-Fi.
2. Tanto el Amazon Echo Dot como Kumo están encendidos.
3. Verifica que la red IPv6 esté habilitada.
4. Solo el smartphone emparejado con Kumo puede usar esta función.
5. La APP Amazon Alexa debe estar instalada y configurada en su smartphone.

**El siguiente manual se creó con Samsung S23 (Android versión 13), Echo Dot (5.ª generación) (versión 10101205124), Amazon Alexa (versión 2024.8) y M-Box (versión A2.0.7\_B0.3.2).**

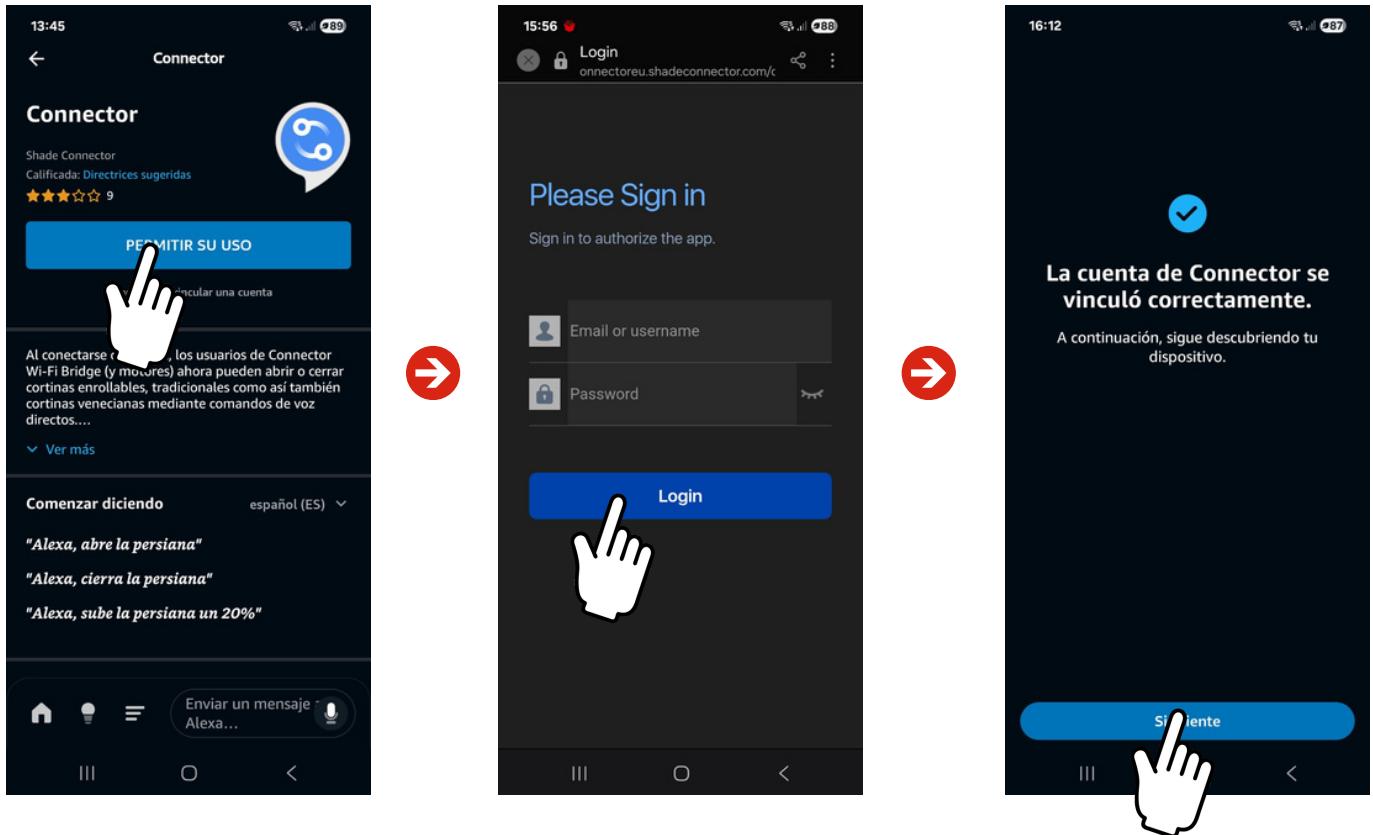
## 1. AÑADE LA SKILL “CONNECTOR”



### Procedimiento:

1. Acceda al menú de Amazon alexa
2. Pulse sobre “Skills y juegos”
3. Busque la skill “Connector” (  ), y pulse sobre el icono para dar permisos de acceso.

## 1. AÑADE LA SKILL “CONNECTOR”



### Procedimiento:

1. Pulse el botón de permitir su uso.
2. Utilice el usuario y la contraseña que introdujo en la EUROTROINC APP.
3. Una vez realizado aparecerá un mensaje de que la cuenta se vinculó con éxito.



[www.eurotronic-europe.com](http://www.eurotronic-europe.com)

C/Pica d'Estats, 108-118  
Polígono Industrial Sant Isidre 08272  
Sant Fruitós de Bages  
(Barcelona) ESPAÑA

[pedidos@eurotronic-europe.com](mailto:pedidos@eurotronic-europe.com)  
Tel: +34 932 420 108